

Ⓝ Metodou svodenja na jednu diferencijalnu jednačinu višeg reda riješiti sljedeći sistem

$$\dot{x} - \ddot{y} + y = \cos t$$

$$x + \dot{y} - y = e^{3t}$$

Rj: $Dx + (-D^2 + 1)y = \cos t$
 $x + (D-1)y = e^{3t} \quad | \cdot D$

$$Dx + (-D^2 + 1)y = \cos t \quad \dots (I)$$

$$Dx + (D^2 - D)y = 3e^{3t} \quad \dots (II)$$

$$(I) - (II): (-2D^2 + D + 1)y = \cos t - 3e^{3t}$$

$$-2\ddot{y} + \dot{y} + y = \cos t - 3e^{3t} \quad \dots (*)$$

Ovo je linearna diferencijalna jednačina drugog reda po y -nu sa konstantnim koeficijentima i opšte rješenje možemo odrediti npr. metodom neodređenih koeficijenata

$$x = x_h + x_p$$

$$-2\ddot{y} + \dot{y} + y = 0 \Rightarrow -2\lambda^2 + \lambda + 1 = 0$$

$$D = 1 + 8 = 9$$

$$\lambda_{1,2} = \frac{-1 \pm 3}{-4}$$

$$\lambda_1 = \frac{-4}{-4} = 1, \quad \lambda_2 = \frac{2}{-4} = -\frac{1}{2}$$

$$y_h = c_1 e^t + c_2 e^{-\frac{1}{2}t}$$

Ako su λ_1, λ_2 korijeni karakteristične jednačine takvi da $\lambda_1 \neq \lambda_2$ tada

$$y_h = c_1 e^{\lambda_1 t} + c_2 e^{\lambda_2 t}$$

Izrazi $\cos t$ i e^{3t} se ne pojavljuju na desnoj strani diš. jednačine (*) pa je dovoljno diferencirati samo ovaj tj.

$$y_p = \underline{A \cos t} + \underline{B \sin t} + \underline{C e^{3t}}$$

pa imamo

$$\dot{y}_p = \underline{-A \sin t} + \underline{B \cos t} + \underline{3C e^{3t}}$$

$$\ddot{y}_p = -A \cos t - B \sin t + 9C e^{3t}$$

$$(-2) \ddot{y}_p = \underline{2A \cos t} + \underline{2B \sin t} + \underline{18C e^{3t}}$$

Prema (*)

$$(3A+B) \cos t + (-A+3B) \sin t - 14C e^{3t} = \cos t - 3e^{3t}$$

$$3A+B=1$$

$$-A+3B=0$$

$$-14C = -3$$

$$\Rightarrow A = \frac{3}{10}, B = \frac{1}{10}, C = \frac{3}{14}$$

$$y(t) = C_1 e^t + C_2 e^{-\frac{1}{2}t} + \frac{3}{10} \cos t + \frac{1}{10} \sin t + \frac{3}{14} e^{3t} \quad \dots (1)$$

Iz druge jednašine sistema imamo $x = e^{3t} - \dot{y} + y$

$$\dot{y} = C_1 e^t - \frac{1}{2} C_2 e^{-\frac{1}{2}t} - \frac{3}{10} \cos t + \frac{1}{10} \sin t + \frac{9}{14} e^{3t}$$

$$-\dot{y} = -C_1 e^t + \frac{1}{2} C_2 e^{-\frac{1}{2}t} + \frac{3}{10} \cos t - \frac{1}{10} \sin t - \frac{9}{14} e^{3t}$$

$$x(t) = \frac{4}{7} e^{3t} + \frac{1}{5} \cos t + \frac{2}{5} \sin t + \frac{3}{2} C_2 e^{-\frac{1}{2}t} \quad \dots (2)$$

Opšte rešenje sistema su (1) i (2)

⊕ Metodom varijacije konstanti rješiti dati sistem linearnih jednačina

$$\dot{x} = 3x + y + \cos t$$

$$\dot{y} = -x + y - \cos t$$

Rj. Rješimo prvo odgovarajući homogeni sistem

$$\dot{x} = 3x + y$$

$$\dot{y} = -x + y$$

Matrica sistema je $A = \begin{bmatrix} 3 & 1 \\ -1 & 1 \end{bmatrix}$

$$\begin{vmatrix} 3-\lambda & 1 \\ -1 & 1-\lambda \end{vmatrix} = (3-\lambda)(1-\lambda) + 1 = 3 - 4\lambda + \lambda^2 + 1 = \lambda^2 - 4\lambda + 4 = (\lambda - 2)^2$$

Karakteristična jednačina sistema je $(\lambda - 2)^2 = 0$, pa je njen korijen $\lambda = 2$ višestrukosti 2.

Opšte rješenje homogenog sistema tražimo u obliku

$$\begin{bmatrix} P_k(t) \\ Q_k(t) \end{bmatrix} e^{\lambda t}$$

gdje su $P_k(t)$ i $Q_k(t)$ polinomi reda k , a $k = r + s - n$ gdje je

- r rang matrice $A - \lambda I$
- s višestrukost korijena
- n red sistema

$$A - \lambda I = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ -1 & -1 \end{bmatrix} \Rightarrow r = 1 \quad \text{Kako je } s = 2 \text{ i } n = 2 \text{ to je}$$

$$k = 1 + 2 - 2 = 1 \Rightarrow x = (A + Bt)e^{2t}$$

$$y = (C + Dt)e^{2t} \dots (1)$$

Ako (1) uvrstimo u sistem dobijemo

$$Be^{2t} + (2A + 2Bt)e^{2t} = 3(A + Bt)e^{2t} + (C + Dt)e^{2t}$$

$$De^{2t} + (2C + 2Dt)e^{2t} = -(A + Bt)e^{2t} + (C + Dt)e^{2t}$$

$$B + 2A = 3A + C$$

$$A - B + C$$

$$2B = 3B + D$$

$$B + D = 0$$

$$D + 2C = -A + C$$

$$-A - C - D = 0$$

$$2D = -B + D$$

$$-B - D = 0$$

rješimo sistem
npr. Kroucker-Kayel.
metodom

$$\left[\begin{array}{cccc|c} 1 & -1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ -1 & 0 & -1 & -1 & 0 \\ 0 & -1 & 0 & -1 & 0 \end{array} \right] \sim \dots \sim$$

$$\begin{array}{cccc|c} A & B & C & D & \\ \hline 1 & 0 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \Rightarrow$$

duje promjenjive
učinamo proizv.

$$A + D = 0$$

$$A = -C - D$$

$$C = C_1, D = C_2$$

$$B + D = 0$$

$$B = -D$$

$$A = -C_1 - C_2, B = -C_2$$

Opšte rješenje homogenog sistema je

$$x_h = (-C_1 - C_2 - C_2 t)e^{2t}$$

$$y_h = (C_1 + C_2 t)e^{2t}$$

Sada ćemo metodom varijacije konstanti tražiti opšte rješenje datog nehomogenog sistema u obliku

$$x(t) = (-c_1(t) - c_2(t) - c_2(t)t)e^{2t}$$

$$y(t) = (c_1(t) + c_2(t)t)e^{2t}$$

pri zemu izvode c_1' i c_2' f-ja $c_1(t)$; $c_2(t)$ određujemo iz sistema

$$(-c_1' - c_2' - t c_2') e^{2t} = \cos t \quad / e^{-2t}$$

$$(c_1' + t c_2') e^{2t} = -\cos t$$

$$-c_1' - c_2' - t c_2' = e^{-2t} \cos t \quad \dots (I)$$

$$c_1' + t c_2' = -e^{-2t} \cos t \quad \dots (II)$$

$$(I) + (II): -c_2' = 0$$

$$c_2' = 0 \Rightarrow c_1' = -e^{-2t} \cos t$$

Integracijom ovih jednačina dobijamo

$$c_1 = \frac{1}{5} (2 \cos t - \sin t) e^{-2t} + D_1$$

$$c_2 = D_2$$

Opšte rješenje datog sistema je

$$x(t) = -\frac{1}{5} (2 \cos t - \sin t) - D_1 e^{2t} - D_2 e^{2t} - t D_2 e^{2t}$$

$$y(t) = \frac{1}{5} (2 \cos t - \sin t) + D_1 e^{2t} + t D_2 e^{2t}$$

#) Primjerom Laplasove transformacije izračunati integral

$$\int_0^{\infty} t e^{-2t} \cos t \, dt$$

Rj) Prema definiciji Laplasove transformacije

$$\mathcal{L}\{f(t)\}(s) = \int_0^{\infty} e^{-st} f(t) \, dt$$

pa je $\mathcal{L}\{t \cos t\}(s) = \int_0^{\infty} t e^{-st} \cos t \, dt$ iz čega slijedi

$$\mathcal{L}\{t \cos t\}(2) = \int_0^{\infty} t e^{-2t} \cos t \, dt$$

pa je dati integral jednak vrijednosti $\mathcal{L}\{t \cos t\}(2)$.

Znamo

$$\mathcal{L}\{t^n f(t)\}(s) = (-1)^n \frac{d^n}{ds^n} F(s) \quad \text{pa je}$$

$$\begin{aligned} \mathcal{L}\{t \cos t\}(s) &= (-1) \frac{d}{ds} \mathcal{L}\{\cos t\}(s) = (-1) \frac{d}{ds} \left(\frac{s}{s^2+1} \right) \\ &= (-1) \frac{1 \cdot (s^2+1) - s \cdot 2s}{(s^2+1)^2} = (-1) \frac{-s^2+1}{(s^2+1)^2} = \frac{s^2-1}{(s^2+1)^2} \end{aligned}$$

$$\mathcal{L}\{t \cos t\}(2) = \frac{4-1}{(4+1)^2} = \frac{3}{25}$$

Prema tome

$$\int_0^{\infty} t e^{-2t} \cos t \, dt = \frac{3}{25}$$

traženo
riješenje

⊕ Primjerom Laplasove transformacije riješiti diferencijalnu jednačinu $tY'' + (t-2)Y' + Y = 0$; $Y(0) = 0$; $Y'(0) = 0$.

Rj. $\mathcal{L}\{Y'(t)\}(s) = sY(s) - Y(0) = sY(s)$ gdje je $\mathcal{L}\{Y\}(s) = Y(s)$
 $\mathcal{L}\{Y''(t)\}(s) = s^2Y(s) - sY(0) - Y'(0) = s^2Y(s)$

Iz osobina Laplace-ovih osobina znamo da je

$$\mathcal{L}\{t^n f(t)\}(s) = (-1)^n \frac{d^n}{ds^n} F(s), \quad \text{gdje } F(s) = \mathcal{L}\{f\}(s)$$

pa imamo

$$\begin{aligned} \mathcal{L}\{tY''\}(s) &= (-1)^1 \frac{d}{ds} (s^2Y(s)) = (-1)(2sY(s) + s^2Y'(s)) = \\ &= -2sY(s) - s^2Y'(s) \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \mathcal{L}\{(t-2)Y'\}(s) &= \mathcal{L}\{tY'\}(s) - 2\mathcal{L}\{Y'\}(s) = (-1) \frac{d}{ds} (sY(s)) - 2sY(s) = \\ &= \underbrace{-Y(s) + sY'(s)}_{Y(s) + sY'(s)} - 2sY(s) = \\ &= -Y(s) - sY'(s) - 2sY(s) \end{aligned}$$

Prema tome

$$tY'' + (t-2)Y' + Y = 0 \quad / \mathcal{L}$$

$$\underline{-2sY(s) - s^2Y'(s)} - \underline{Y(s) - sY'(s)} - 2sY(s) + \underline{Y(s)} = 0$$

$$(-s^2 - s)Y'(s) - 4sY(s) = 0 \quad / \cdot (-1) \quad / : (s^2 + s)$$

$$Y'(s) + \frac{4s}{s^2 + s} Y(s) = 0$$

ovo je diferencijalna jednačina sa razdvojenim promjenjivim

$$\frac{Y'(s)}{Y(s)} = \frac{-4}{s+1} \quad \int$$

$$\int \frac{d(Y(s))}{Y(s)} = -4 \int \frac{ds+1}{s+1}$$

$$\ln Y(s) = (-4) \ln(s+1) + \ln C_1$$

$$Y(s) = \frac{C_1}{(s+1)^4}$$

Iz tabele Laplasovih transformacija $\mathcal{L}\{t^3 e^{-t}\}(s) = \frac{3!}{(s+1)^4}$

Prema tome

$$y(t) = C t^3 e^{-t} \quad \text{za } C \neq 0$$

traženo
rješenje